



REZULTANT POLYNOMŮ

RESULTANT OF POLYNOMIALS

Jaroslav Hora

Abstract: The article contains a motivating problem that introduces a concept of a resultant and deals with its use in solving systems of algebraic equations.

Key words: Resultant of polynomials. J. J. Sylvester. The Sylvester Matrix. Solving Systems of Non-Linear Polynomial Equations.

Motivační příklad

Začneme ilustračním příkladem: *Pro která reálná čísla p mají rovnice $x^2 - 5x - 6p = 0$ a $x^2 + 5x + p + 2 = 0$ společný kořen?* (soutěž RMF o ceny, roč. 75, 1998, č. 6, str. 290).

Při řešení této úlohy se nabízí několik postupů. Středoškolský student by možná nejprve vypočítal

kořeny $x_1 = \frac{5}{2} + \frac{\sqrt{25+24p}}{2}$, $x_2 = \frac{5}{2} - \frac{\sqrt{25+24p}}{2}$ první rovnice, resp. kořeny

$x_3 = -\frac{5}{2} + \frac{\sqrt{25-4(p+2)}}{2}$, $x_4 = -\frac{5}{2} - \frac{\sqrt{25-4(p+2)}}{2}$ druhé rovnice. Pak by mohl zjistit, kdy

nastane některý z případů I. – IV., kde I. $x_1 = x_3$, II. $x_1 = x_4$, III. $x_2 = x_3$, IV. $x_2 = x_4$. Postupně se nahlédne, že rovnice (v parametru p) I. a II. nemají řešení, III. platí pro $p = \frac{26}{49}$ a vztah IV.

nastane pro $p = 4$. Můžeme tedy konstatovat, že rovnice $x^2 - 5x - 6p = 0$ a $x^2 + 5x + p + 2 = 0$ mají společný kořen pro hodnoty parametru $p = \frac{26}{49}$ a $p = 4$.

1 Sylvesterova matice a resultant

Je však dobré se obeznámit s jedním užitečným pojmem. Jeho autorem je anglický matematik viktoriánské doby James Joseph Sylvester (1814 – 1897).

Definice: Necht' $f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$ a $g(x) = b_m x^m + b_{m-1} x^{m-1} + \dots + b_1 x + b_0$ jsou dva polynomy z $T[x]$, kde T je komutativní těleso. Sylvesterovou maticí polynomů $f(x)$, $g(x)$ nazýváme matici

Rezultant polynomu

$$\text{Syl}(f, g) = \begin{pmatrix} a_n & a_{n-1} & \cdot & \cdot & a_0 & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & a_n & a_{n-1} & \cdot & \cdot & a_0 & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & a_n & a_{n-1} & \cdot & \cdot & a_0 \\ b_m & b_{m-1} & \cdot & \cdot & b_0 & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & b_m & b_{m-1} & \cdot & \cdot & b_0 & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & b_m & b_{m-1} & \cdot & \cdot & b_0 \end{pmatrix}. \quad (1)$$

Jde o čtvercovou matici typu $(m+n, m+n)$, mající v prvních m řádcích koeficienty a_i , $i = n, n-1, \dots, 0$ polynomu f , vždy však „posunuté o jedno místo vpravo“ a obdobně v dalších n řádcích matice se vyskytnou koeficienty b_j , $j = m, m-1, \dots, 0$. (V „neobsazených místech“ matice se píšou nuly).

Jinak řečeno, prvních m řádků matice odpovídá polynomům $x^{m-1} \cdot f(x), x^{m-2} \cdot f(x), \dots, x \cdot f(x), f(x)$ a dalších n řádků matice polynomům $x^{n-1} \cdot g(x), x^{n-2} \cdot g(x), \dots, x \cdot g(x), g(x)$.

Definice: Rezultantem $\text{res}_x(f(x), g(x))$ polynomů f, g se nazývá determinant Sylvesterovy matice.

Platí následující

Věta (Sylvesterovo kritérium):

Nechť $f(x), g(x)$ jsou dva polynomy kladných stupňů. Polynomy $f(x), g(x) \in T[x]$ jsou dělitelné nekonstantním společným dělitelem v $T[x]$ právě tehdy, když $\text{res}_x(f(x), g(x)) = 0$.

Nyní vidíme, že se otevřela ještě jedna cesta, jak vyřešit shora uvedený příklad. Vypočteme resultant polynomů $f(x) = x^2 - 5x - 6p$ a $g(x) = x^2 + 5x + p + 2$:

$$R(p) = \begin{vmatrix} 1 & -5 & -6p & 0 \\ 0 & 1 & -5 & -6p \\ 1 & 5 & p+2 & 0 \\ 0 & 1 & 5 & p+2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -5 & -6p \\ 5 & p+2 & 0 \\ 1 & 5 & p+2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} -5 & -6p & 0 \\ 1 & -5 & -6p \\ 1 & 5 & p+2 \end{vmatrix} =$$

$$= (p+2)^2 - 150p + 6p(p+2) + 25(p+2) + 25(p+2) + 36p^2 - 150p + 6p(p+2) = 49p^2 - 222p + 104.$$

Rovnice $49p^2 - 222p + 104 = 0$ má dva kořeny, a to $p_1 = 4$, $p_2 = \frac{26}{49}$. Pro $p_1 = 4$ má první

rovnice $x^2 - 5x - 24 = 0$ kořeny $x_1 = -3$ a $x_2 = 8$, druhá rovnice $x^2 + 5x + 6 = 0$ kořeny $x_3 = -3$ a $x_4 = -2$, tedy kořen -3 je společný. Pro $p_2 = \frac{26}{49}$ má první rovnice $x^2 - 5x - \frac{124}{49} = 0$

kořeny $x_1 = -\frac{4}{7}$ a $x_2 = \frac{39}{7}$, druhá rovnice $x^2 + 5x + \frac{124}{49} = 0$ kořeny $x_3 = -\frac{4}{7}$ a $x_4 = -\frac{31}{7}$. Nyní

jsme ověřili, že kořen $-\frac{4}{7}$ je společný.

2 Řešení soustav nelineárních algebraických rovnic

Rezultantu se v anglicky psané matematické literatuře říká eliminant. Důvody budou zřejmé z dalšího.

Budiž dána soustava polynomiálních rovnic

$$f(x, y) = a_n(y) x^n + a_{n-1}(y) x^{n-1} + \dots + a_0(y) = 0 \quad (2)$$

$$g(x, y) = b_m(y) x^m + b_{m-1}(y) x^{m-1} + \dots + b_0(y) = 0.$$

Předpokládejme, že $[x_0, y_0]$ je řešením soustavy (2). Potom rovnice o jedné neznámé x

$$\bar{f}(x) = a_n(y_0) x^n + a_{n-1}(y_0) x^{n-1} + \dots + a_0(y_0) = 0$$

$$\bar{g}(x) = b_m(y_0) x^m + b_{m-1}(y_0) x^{m-1} + \dots + b_0(y_0) = 0$$

mají společný kořen x_0 . Musí proto být $\text{res}_x(\bar{f}, \bar{g}) = 0$. Řešení soustavy (2) proto zahájíme výpočtem resultantu $\text{res}_x(f(x, y), g(x, y))$, načež obdržíme polynom $R(y)$ takový, že $R(y_0) = 0$. (V této fázi řešení soustavy (2) se proměnná x jakoby „ztratila“, byla eliminována). Pro každý kořen y_0 je pak zapotřebí zjistit, zda mají polynomy $\bar{f}(x)$ a $\bar{g}(x)$ společný kořen.

Příklad: Nalezněte všechna řešení soustavy

$$x^2 y^2 - y^4 + 3y = 6$$

$$xy + y^2 - 2y = 4.$$

Řešení: Je $R(y) = \text{res}_x(f, g) = \begin{vmatrix} y^2 & 0 & -y^4 + 3y - 6 \\ y & y^2 - 2y - 4 & 0 \\ 0 & y & y^2 - 2y - 4 \end{vmatrix} = y^2 \cdot (y^2 - 2y - 4)^2 +$

$+ y^2(-y^4 + 3y - 6) = -y^2(4y^3 + 4y^2 - 19y - 10) = -y^2(y - 2)(2y + 1)(2y + 5)$. Tím je provedena eliminační fáze řešení a zjišťujeme, že polynom $R(y)$ má kořeny $y_1 = y_2 = 0$, $y_3 = 2$, $y_4 = -\frac{1}{2}$, $y_5 = -\frac{5}{2}$. Očekáváme, že do množiny řešení P shora uvedené soustavy budou patřit uspořádané dvojice tvaru $[*, 0]$, resp. $[*, 2]$, resp. $[*, -\frac{1}{2}]$, resp. $[*, -\frac{5}{2}]$, kde hvězdička zastupuje zatím neurčenou x -ovou souřadnici řešení. Začněme druhou dvojicí: $y_0 = 2$, polynomy $\bar{f}(x) = f(x, y_0) = 4x^2 - 16$ a $\bar{g}(x) = g(x, y_0) = 2x - 4$ mají společný kořen $x_0 = 2$, tj. do oboru pravdivosti P bude patřit dvojice $[2, 2]$. Analogicky obdržíme dvojice $[-\frac{11}{2}, -\frac{1}{2}]$ a $[\frac{29}{10}, -\frac{5}{2}]$. Žádná dvojice tvaru $[*, 0]$ se ale v oboru pravdivosti P neobjeví – pro $y_0 = 0$ dostáváme konstantní polynomy $\bar{f}(x) = f(x, y_0) = -6$ a $\bar{g}(x) = g(x, y_0) = -4$. V tomto případě jsme tedy prověřovali „falešnou stopu“. Teorie říká, že se to stane právě tehdy, když $a_n(y_0) = b_m(y_0) = 0$. Celkem tedy $P = \{ [2, 2], [-\frac{11}{2}, -\frac{1}{2}], [\frac{29}{10}, -\frac{5}{2}] \}$. Poznamenejme, že kromě Sylvesterovy

Rezultant polynomu

dialytické metody má matematika poslední třetiny 20. století k dispozici snad ještě elegantnější metodu Gröbnerových bází.

Rezultant polynomů je pojem, který výrazně nabyl na významu v souvislosti s rozšířením různých programů počítačové algebry (Maple[®], Mathematica[®] atd.). Je podstatnou složkou v mnoha algoritmech užívaných v těchto programech. Objevuje se kupř. při počítačové integraci ryze lomené racionální funkce (tzv. logaritmická část výsledku, Rothsteinova věta). Rezultant se mj. výhodně využije v tzv. Gosperově sumačním algoritmu a nachází ještě mnohá další využití v programech počítačové algebry.

Záver

Nakonec uveďme několik úloh, které by mohly sloužit jak k tréninku kupř. řešitelů MO v „ručním“ počítání, tak i k experimentování s počítačovými programy :

$$\begin{aligned} \text{Úloha 1: } & x^3 + y^3 = 19 \\ & (x \cdot y + 8)(x + y) = 2. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Úloha 2: } & x^3 + 2y = 6x \\ & y^3 + 2x = 6y. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Úloha 3: } & x^2 + y^2 + x + y = 8 \\ & x + y + x \cdot y = 5. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Úloha 4: } & (x \cdot y + 2)(x + y) = 12 \\ & x^3 + y^3 = 9. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Úloha 5: } & x^3 + x \cdot y^2 = 10 \\ & y^3 + x^2 \cdot y = 5. \end{aligned}$$

Literatúra

COX, D., LITTLE, J., O'SHEA, D.: Ideals, Varieties, and Algorithms. Springer Verlag, 1997.

ERNESTOVÁ, M.: Soustavy algebraických rovnic. Učitel matematiky 10 (2001/2002), č. 4(44), 193-208.

VON ZUR GATHEN, J., BERNARD, J.: Modern Computer Algebra. Cambridge University Press, 2003.

DOC. JAROSLAV HORA, CSc.
KATEDRA MATEMATIKY, FYZIKY A TECHNCKÉ VÝCHOVY FPE ZČU PLZEŇ
HORAJAR@KMT.ZCU.CZ
[HTTP://WWW.PEF.ZCU.CZ/PEF/KMT/CZ/PO/HORAJAR](http://WWW.PEF.ZCU.CZ/PEF/KMT/CZ/PO/HORAJAR)